

**Нестационарное граничное управление вынужденных колебаний струны
первыми косыми производными за произвольное время
Ф. Е. Ломовцев (Минск, Беларусь)**

Для произвольного финального момента $t = T > 0$ колеблющуюся струну

$$u_{tt}(x, t) - u_{xx}(x, t) = f(x, t), \{x, t\} \in Q_T = [0, 2] \times [0, T], \quad (1)$$

из произвольно заданного начального состояния

$$u|_{t=0} = \varphi(x), \quad u_t|_{t=0} = \psi(x), \quad x \in [0, 2], \quad (2)$$

с помощью выбора значений μ_i , $i = 1, 2$, граничного режима

$$[\alpha_i(t)u_t + \beta_i(t)u_x + \gamma_i(t)u]|_{x=2(i-1)} = \mu_i(t), \quad t \in [0, T], \quad i = 1, 2, \quad (3)$$

привести в произвольно заданное финальное состояние

$$u|_{t=T} = \widehat{\varphi}(x), \quad u_t|_{t=T} = \widehat{\psi}(x), \quad x \in [0, 2]. \quad (4)$$

Задача управления (1)–(4) решена во множестве классических решений $u \in C^2(Q_T)$, для которых из (1)–(4) следуют необходимые требования гладкости

$$f \in C(Q_T), \quad \varphi, \widehat{\varphi} \in C^2[0, 2], \quad \psi, \widehat{\psi} \in C^1[0, 2], \quad \mu_i \in C^1[0, T], \quad i = 1, 2, \quad (5)$$

$$\int_{k-1}^t f(|2 - |2 - x \pm (t - \tau)||, \tau) d\tau \in C^1(Q^{(k)} \cap Q_T), \quad k = 1, 2, \dots, n, \quad (6)$$

где $Q^{(k)} = [0, 2] \times [k - 1, k]$. Необходимость требования (6) указана в [1]. Из режима (3) и его первой производной по t при $t = 0$, $t = T$ в силу (1) при $t = 0$, $t = T$ и (2), (4) при $x = 0$, $x = 2$ выводим необходимые условия согласования

$$\begin{aligned} &\alpha_i(0)\psi(2i - 2) + \beta_i(0)\varphi'(2i - 2) + \gamma_i(0)\varphi(2i - 2) = \mu_i(0), \\ &\alpha_i(0)[\varphi''(2i - 2) + f(2i - 2, 0)] + [\alpha'_i(0) + \gamma_i(0)]\psi(2i - 2) + \\ &+ \beta_i(0)\psi'(2i - 2) + \beta'_i(0)\varphi'(2i - 2) + \gamma'_i(0)\varphi(2i - 2) = \mu'_i(0), \quad i = 1, 2. \end{aligned} \quad (7)$$

$$\begin{aligned} &\alpha_i(T)\widehat{\psi}(2i - 2) + \beta_i(T)\widehat{\varphi}'(2i - 2) + \gamma_i(T)\widehat{\varphi}(2i - 2) = \mu_i(T), \\ &\alpha_i(T)[\widehat{\varphi}''(2i - 2) + f(2i - 2, T)] + [\alpha'_i(T) + \gamma_i(T)]\widehat{\psi}(2i - 2) + \\ &+ \beta_i(T)\widehat{\psi}'(2i - 2) + \beta'_i(T)\widehat{\varphi}'(2i - 2) + \gamma'_i(T)\widehat{\varphi}(2i - 2) = \mu'_i(T), \quad i = 1, 2. \end{aligned} \quad (8)$$

Теорема. Пусть $n - 1 < T \leq n$, $n = 1, 2, \dots$, $\alpha_i, \beta_i, \gamma_i \in C^1[0, T]$, $\alpha_i(t) \neq (-1)^{i+1}\beta_i(t)$, $t \in [0, T]$, $i = 1, 2$. Если функции $f, \varphi, \psi, \widehat{\varphi}, \widehat{\psi}$ удовлетворяют условиям гладкости (5) и (6), согласования (7) и (8) и управляемости:

$$\varphi_n(x + T_n) + \varphi_n(0) + \int_0^{x+T_n} \psi_n(s)ds + \int_0^{T_n} \int_\tau^{x+T_n-\tau} f(s, n - 1 + \tau) ds d\tau -$$

$$-\widehat{\varphi}(x) - \widehat{\varphi}(T_n) - \int_{T_n}^x \widehat{\psi}(s) ds = 0, \quad x \in [0, T_n[, \quad T_n = T - n + 1, \quad n = 1, 2, \dots, \quad (9)$$

$$\begin{aligned} & \varphi_n(2) + \varphi_n(x - T_n) + \int_{x-T_n}^2 \psi_n(s) ds + \int_0^{T_n} \int_{\tau}^{2-x+T_n-\tau} f(2-s, n-1+\tau) ds d\tau - \\ & - \widehat{\varphi}(2 - T_n) - \widehat{\varphi}(x) - \int_x^{2-T_n} \widehat{\psi}(s) ds = 0, \quad x \in]2 - T_n, 2], \quad n = 1, 2, \dots, \end{aligned} \quad (10)$$

при $T_n < 1$ для $x \in [T_n, 2 - T_n]$ ещё условиям управляемости

$$\begin{aligned} & \varphi'_n(x + T_n) + \psi_n(x + T_n) + \int_0^{T_n} f(x + T_n - \tau, n - 1 + \tau) d\tau = \widehat{\varphi}'(x) + \widehat{\psi}(x), \\ & \varphi'_n(x - T_n) - \psi_n(x - T_n) - \int_0^{T_n} f(x - T_n + \tau, n - 1 + \tau) d\tau = \widehat{\varphi}'(x) - \widehat{\psi}(x), \end{aligned} \quad (11)$$

или при $T_n = 1$ вместо условий (11) для $x = 1$ ещё условиям управляемости

$$\begin{aligned} & \varphi_n(2) + \varphi_n(0) + \int_0^2 \psi_n(s) ds + \int_0^1 \int_{\tau}^{2-\tau} f(s, n - 1 + \tau) ds d\tau = 2\widehat{\varphi}(1), \quad \varphi'_n(2) - \varphi'_n(0) + \\ & + \varphi'_n(2) - \varphi'_n(0) + \psi_n(2) + \psi_n(0) + \int_0^1 [f(2 - \tau, n - 1 + \tau) + f(\tau, n - 1 + \tau)] d\tau = 2\widehat{\psi}(1), \end{aligned} \quad (12)$$

то существуют управления $\mu_1, \mu_2 \in C^1[0, T]$ задачи граничного управления (1)–(4). Для всех $f, \varphi, \psi, \widehat{\varphi}, \widehat{\psi}$, удовлетворяющих соотношениям (5)–(12), и всех $t \in [n - 1, T]$ единственны управления $\mu_i(t) = \widehat{\eta}_i(t)$, и всех $t \in [0, n - 1[$ управления $\mu_i(t) = \check{\eta}_i(t)$ – любые функции множества $C^1[0, n - 1]$, для которых выполняются условия (7) – (12) и $\widehat{\eta}_i(n - 1) = \check{\eta}_i(n - 1)$, $\widehat{\eta}_i'(n - 1) = \check{\eta}_i'(n - 1)$, $i = 1, 2, n = 1, 2, \dots$. Требования гладкости (5), (6), условия согласования (7), (8) и условия управляемости (9)–(12) являются необходимыми и достаточными для однозначной разрешимости при $n = 1$ и неоднозначной разрешимости при $n > 1$ задачи управления (1)–(4) во множестве классических решений.

Схема доказательства. Используются явные рекуррентные формулы единственных классических решений смешанной задачи (1)–(3) из [1], которые выводятся новым методом "сечения и сшивания вдоль характеристик", предложенным автором в [2]. Этот метод решения не требует продолжения исходных данных $f, \varphi, \psi, \mu_1, \mu_2$ этой задачи вне множества её задания Q_T .

Литература

1. Ломовцев Ф.Е., Новиков Е.Н. Смешанная задача для неоднородного уравнения колебаний ограниченной струны при первых косых производных в нестационарных граничных условиях. *Материалы Междунар. конф. ВЗМШ "Современные методы теории функций и смежные проблемы"*, (27 янв.- 2 февр. 2015 г., Воронеж, Россия). Воронеж: Издательский дом ВГУ. (2015), 73-76.

2. Ломовцев Ф.Е., Новиков Е.Н. Необходимые и достаточные условия колебаний ограниченной струны при косых производных в граничных условиях. *Дифференц. уравнения*. Т. 50, No. 1. (2014), 126-129.